

Folgerung aus der generalisierten  
Langevin-Gleichung für die

(Auto-)Korrelationsfunktion von  $A$

(und damit über die Kommutator- $K(t)$ .)

$$\dot{A}(t) = i\mathcal{L}A(t) - \int_0^t dt' K(t-t') A(t-t') + F(t) \quad (*)$$

Umschreiben des Integral.  $\tau = t - t'$   
 $\Leftrightarrow t' = t - \tau$

$$\begin{aligned} \int_0^t dt' K(t-t') A(t-t') &= \int_0^t d\tau K(t-\tau) A(\tau) \\ &= \int_0^t d\tau K(t-\tau) A(\tau) \end{aligned}$$

Multipliziert (\*) mit  $A^*(0)$  und bilde  
statistische Mittelwert im (kanonischen)  
Zustand  $\rho$  Gleichgewicht

benutze  $\langle A(\epsilon) A^*(0) \rangle = C_{AA}(\epsilon)$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \underbrace{\langle A(\epsilon) A^*(0) \rangle}_{C_{AA}(\epsilon)} = i\Omega \underbrace{\langle A(\epsilon) A^*(0) \rangle}_{C_{AA}(\epsilon)} + \underbrace{\langle F(\epsilon) A^*(0) \rangle}_{\text{Soll verschwinden im stationären Mittel}}$$

$$- \int_0^\epsilon d\tau \underbrace{K(\epsilon-\tau)}_{\langle F(\epsilon-\tau) F^*(0) \rangle} \underbrace{C_{AA}(\tau)}_{\langle A(\tau) A^*(0) \rangle}$$

falls  $\Omega=0$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} C_{AA}(\epsilon) = - \int_0^\epsilon d\tau K(\epsilon-\tau) C_{AA}(\tau)$$

„Volterra-Gleichung“ \*\*

Man sieht: Falls  $C_{AA}(\tau)$  bekannt ist (z.B. aus einer Computerauswertung), dann kann man aus \*\* die Memoryfunktion berechnen!

(Lösung durch Laplace-Transformierte

$$\tilde{g}(s) = \int_0^\infty dt e^{-st} g(t) \quad s \text{ reell}$$

aus (FF) =

$$\begin{aligned} s \hat{C}_{AA}(s) - C_{AA}(0) \\ = -\hat{K}(s) \hat{C}_{AA}(s) \end{aligned}$$

Beispiel: Geschwindigkeitsautokorrelationsfunktion in einer dichten Flüssigkeit

$$\frac{d}{dt} C_W(t) = - \int_0^t d\tau K(t-\tau) C_W(\tau)$$

$\left\langle \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \langle v_i(t) \cdot v_i(0) \rangle \right\rangle$

Einfachste Näherung für  $K$ :

$$K(t-\tau) = K_0 \delta(t-\tau)$$

Markov-Approximation

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} C_W(t) = -K_0 C_W(t)$$

$$\Rightarrow C_W(t) = C_W(0) e^{-K_0 t} \quad !$$

$$\langle \underline{v}(t) \cdot \underline{v}(0) \rangle \sim e^{-\gamma t}$$

$\uparrow$   
Erg.

$$\dot{\underline{v}} = -\gamma \underline{v} + \underline{f}(t)$$

$$\frac{d}{dt} \langle \underline{v}(t) \cdot \underline{v}(0) \rangle = -\gamma \langle \underline{v}(t) \cdot \underline{v}(0) \rangle + \langle \underline{f}(t) \cdot \underline{v}(t) \rangle$$

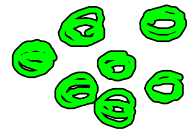
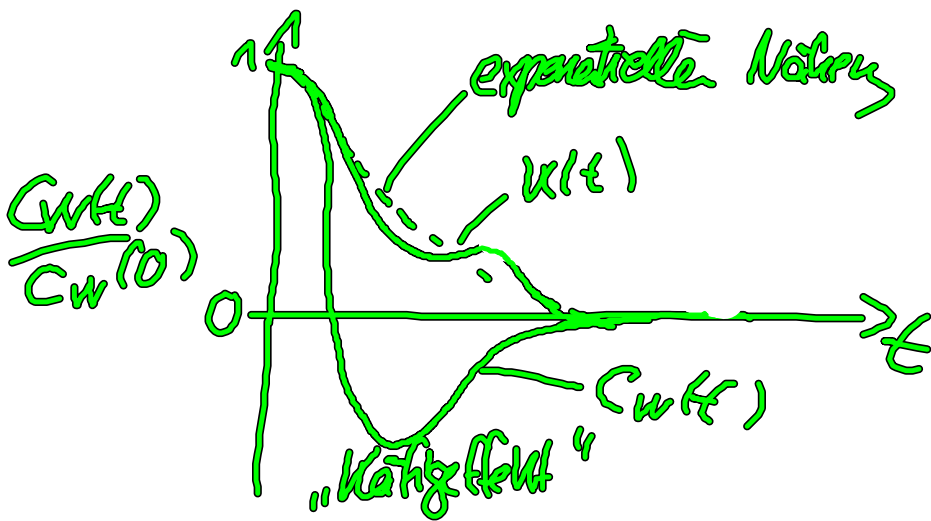
nächstbessere Näherung.

$$v(t) = v_0 e^{-t/\tau}$$

• Für diese Fall ist die

Autokorrelationsfunktion analytisch berechenbar

Wirksamkeit (MD-Simulationen)



# Versuch eine Zusammenfassung dieser VL (!)

## • Markov-Prozesse (Kap. 1.2)

vollständige Beschreibung durch  
 $P(x_n, t_n)$  und  $P(x_n, t_n | x_{n-1}, t_{n-1})$

⇒ Chapman-Kolmogorov-Gl. (Kap. 1.3)

$$p(x_3, t_3 | x_1, t_1) = \int dx_2 p(x_3, t_3 | x_2, t_2) \cdot p(x_2, t_2 | x_1, t_1)$$

↑                    ↑                    ↓  
Endzustand    Anfangszustand    Integriere über alle mögl. Zwischenzustände

Zerlegung? - (Taylorentwicklung  
in  $\Delta t = t_1 - t_{i-1}$ )

⇒ Pauli-Mastergleichung (Kap. 1.4)  
bzw. Mastergleichung

$$\frac{\partial}{\partial t} p(x, t) = \int dx' [W(x, x') p(x', t) - W(x', x) p(x, t)]$$

„Mastergleichung“

$$\frac{\partial}{\partial t} p(x_3, t | x_2, t_2) = \int dx_2 [W(x_3; x_2, t_2) p(x_2, t | x_2, t_2) - W(x_2; x_3, t_2) p(x_3, t | x_2, t_2)]$$

Anfangszustand

- Brown'sche Bewegung (Kap 1.4)

$$\dot{\underline{v}}(\underline{r}) = -\nabla V(\underline{r}) + \underline{f}(\underline{r})$$

$\leftarrow \text{GTR/m}$

Zugehörige, mesoskopische "Gleichung"

$$\frac{\partial}{\partial t} P(\underline{r}, t) = D \nabla^2 P(\underline{r}, t)$$

"Diffusionsgleichung"

mit  $D = \frac{k_B T}{6\pi\eta R}$  "Einstein-Relation"

$$\langle (\Delta \underline{r}(t))^2 \rangle \rightarrow 6Dt$$

also:  $\Gamma = \frac{2\gamma k_B T}{m}$

mit  $\langle \underline{f}(\underline{r}(t)) \underline{f}(\underline{r}(t')) \rangle = \Gamma \delta(t-t')$   
 $\underline{1}$

Allgemeine Langevin-Gl. (Kap 1.6.)

$$\dot{x}_i(t) = h_i(x(t), t) + \sum_{j=1}^M D_{ij}(x(t), t) \cdot f_j(t)$$

↑  
stöcherisch

Speziell: Wiener Prozess  $\dot{x}_i(t) = f_i(t)$

→ Brown'sche Bewegung mit  
Lagrange-Lines

→ Ito - Stokastisch-~~Diff~~ Differential (Wiederholung der  
allgemeinen  
Lagrange-Gl.!)  
→ un wichtig bei  $D_{ij} = \text{const}$

Kramer-Moyal-Koeff. (1.8)

$$K_{i_1 \dots i_n}^{(n)}(x(t), t)$$

$$= \frac{1}{n!} \lim_{\tau \rightarrow 0} \frac{1}{\tau^n} \langle (x_{i_1}(t+\tau) - x_{i_1}(t))$$

$$\dots \dots (x_{i_n}(t+\tau) - x_{i_n}(t)) \rangle$$

"Momenk" der allg. Lagrange-Gl. !

Wichtig:  $K^{(1)}$ ,  $K^{(2)}$

Diff-  
koeff.

↑ Diffusionskoeff.

## Fokker-Planck-Gl. (Kap. 1.9.)

Folgerung aus der Pauli-Markov-Gl.

für kleine Sprungrate  $W(x, x' \in t)$

(Taylorentwicklung nach  $\Delta = x - x'$ ) Übergang von  $x'$  nach  $x$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} P(x, t) &= \left[ -\frac{\partial}{\partial x} W^{(1)}(x, t) + \frac{\partial^2}{\partial x^2} W^{(2)}(x, t) \right] \cdot P(x, t) \\ &= -\frac{\partial}{\partial x} J(x, t) \end{aligned}$$

verallgemeinerte Kontinuitätsgleichung!

Bedingung für Gleichgewicht  $\underline{J} = 0$

$\Leftrightarrow$  Mikroreversibilität

$$W(x; x' \in t) P^{\text{eq}}(x') = W(x'; x \in t) P^{\text{eq}}(x)$$



Spezialfall der Fokker-Planck-Gl.:

Überdünnter Born'scher Teilchen

↙ Konstant. Kraft

(Kap. 1.13)

$$0 = -\gamma v_i + \sum_{i=1, \dots, N} \frac{1}{m} F_i + f_i(t)$$

$$\frac{\partial}{\partial t} P(\underline{x}^N, t) = D \sum_{i=1}^N \nabla_i \left( \nabla_i - \beta F_i(\underline{x}^N) \right) P(\underline{x}^N, t)$$

Smoluchowski-Gl.

Integration über alle außer einem Teilchen.

$$g(\underline{x}_1, t) = N \int_{\underline{x}_2} \dots \int_{\underline{x}_N} P(\underline{x}^N, t)$$

Kap. II

$$\frac{\partial}{\partial t} g(\underline{x}_1, t) = D \nabla g(\underline{x}_1, t) \nabla \frac{dF[g]}{dg(\underline{x}_1, t)}$$

Dynamische DFT

Beispiel für eine Theorie zur Dynamik von Ordnungparametern (Modelle A, B, ...)  
Hohenberg-Halperin

Kap. III:

Mikroskopische Bahn von  
Lagrange'sche?

→ Non-Zwangs-Funktion

$$\dot{A}(t) = i\hat{L} A(t)$$

$$i\hat{L} = i\hat{T}\hat{L} + i(\hat{H} - \hat{T})\hat{L}$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} A(t) = i\hat{L} A(t) - \int_0^t d\tau \hat{U}(t-\tau) A(\tau) + F(t)$$