

2

2:1

2:1

u
u A: Was steht
hier in schwarzer
Schrift?

6.3. Volumenintegrale

a) Dreidimensionale Integrale in kartesischen Koord.

Berechnung 3d Integrale, auch über Vektorkomponenten,
oft skalare Funktionen



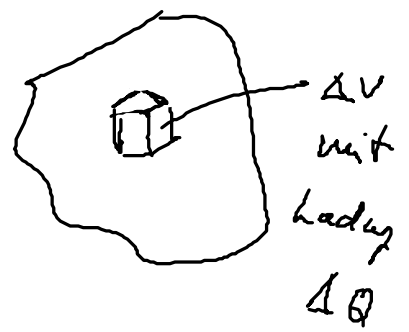
Volumen V

$\phi(\vec{r})$ Skalares Feld

$\vec{v}(\vec{r})$ Vektorfeld

Bsp: Ladungsverteilung im Volumen V

$$\rho = \text{Ladungsdichte} = \frac{\Delta Q}{\Delta V} \rightarrow \frac{dQ}{dV} \equiv \rho(\vec{r})$$

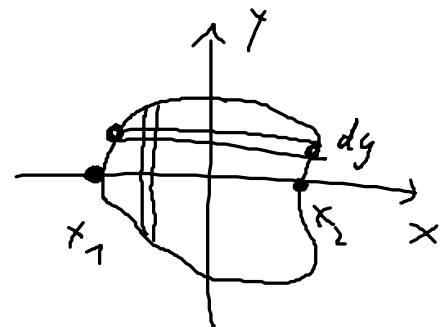
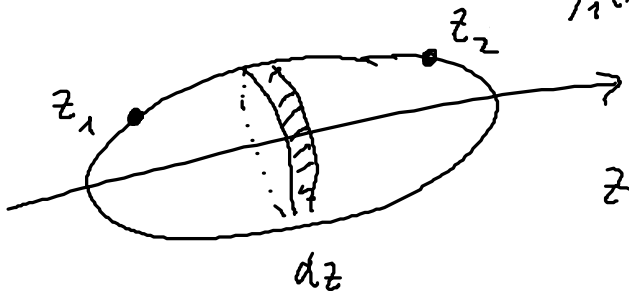


$$\Downarrow \quad Q \Big|_{\text{Ladung in } V} = \int dV \rho(\vec{r})$$

Notation $\int dV$, $\int d^3r$, $\iiint d^3r$, $\iiint dV$

Berechnung in kartesischen Koordinaten:

$$\int d^3r \phi(\vec{r}) = \int_{x_1}^{x_2} dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} dy \int_{z_1(x,y)}^{z_2(x,y)} dz \phi(x,y,z)$$

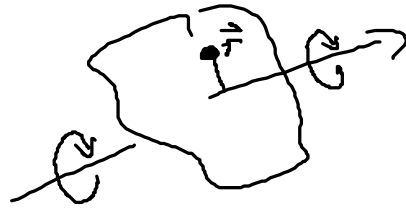


zum Ausführen d. Integrals sind die Begrenzungsflächen wichtig
 \rightarrow Volumenintegral auf 3 Standardintegralen rückzuführen

b) Beispiel

(i) Trägheitsmoment

Größe um Drehung zu charakterisieren
ist Trägheitsmoment \underline{I}

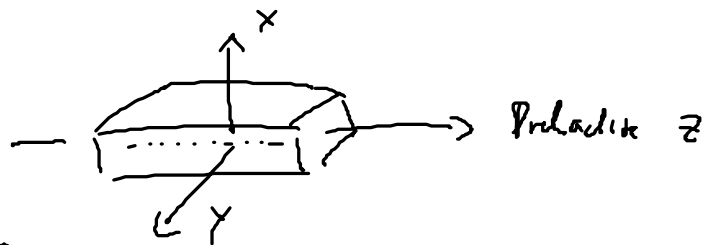


Drehachse

$$\rho_m = \frac{dm}{dV}$$

$$\underline{I} = \int d^3r \rho_m(\vec{r}) \cdot \text{Quadrat des Abstands von Drehachse}$$

Volumen Körper



Quader a, b, c

$$= \int_{-\frac{a}{2}}^{\frac{a}{2}} dx \int_{-\frac{b}{2}}^{\frac{b}{2}} dy \int_{-\frac{c}{2}}^{\frac{c}{2}} dz \rho_m(\vec{r}) (x^2 + y^2)$$

wenn bekannt dann berechenbar

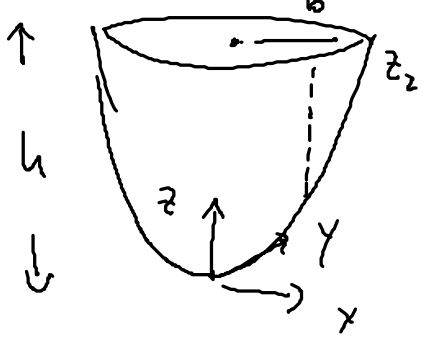
$$\rho(\vec{r}) = \frac{M}{V} \quad \text{Gesamtmasse / Volumen} = \text{konst.}$$

$$V = abc$$

überall gleiche Verteilg.

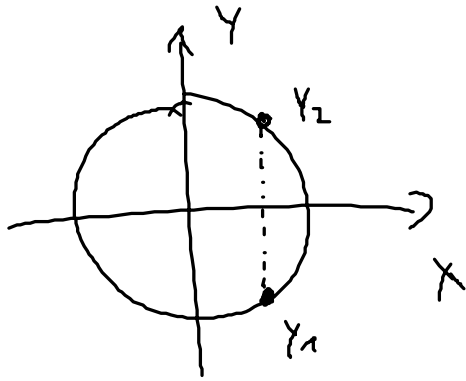
$$= \frac{M}{12} (a^2 + b^2)$$

(ii) Volumen Paraboloid



$$z = x^2 + y^2$$

$$V = \int_{-b}^b dx \int_{-(b-x^2)^{1/2}}^{(b-x^2)^{1/2}} dy \int_{x^2+y^2}^h dz = \frac{81}{2} \pi$$



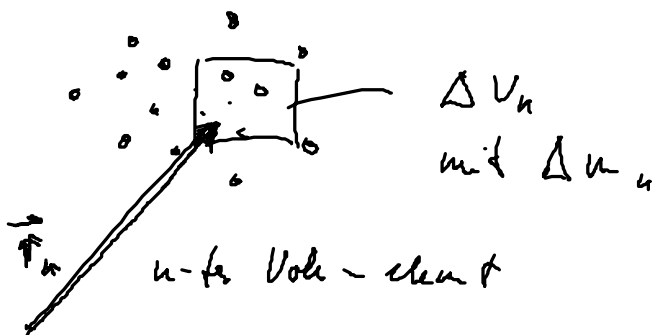
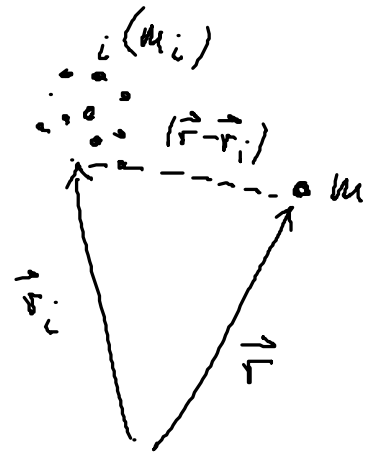
$$(h = b^2)$$

(iii) Gravitationspotential einer Masseverteilung.

$$\varphi(\vec{r}) = - \sum_i \frac{G m m_i}{|\vec{r} - \vec{r}_i|}$$

Gravitationspotential
auf Masse m

alle Massepunkte m_i
die auf m am
Ort \vec{r} wirken



$$\varphi(\vec{r}) = -G_m \sum_n \frac{\Delta m_n}{|\vec{r} - \vec{r}_n|} \quad \Delta V_n$$

$$\Delta V_n \rightarrow 0 \quad \equiv \rho_n(\vec{r}')$$

$$= -G_m \int dV' \frac{\frac{dm}{dV}}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$$

↑
wieder Volumenintegral

c) Volumenintegral in beliebigen Koordinaten (u, v, w)

$$\text{Flächenelement: } \frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial v} \quad \vec{r} = \vec{r}(u, v, w)$$

(in kartesisch dx dy)

$$\text{Volumenelement: } dx dy dz$$

$$\text{in } (u, v, w): \underbrace{\left(\frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial v} \right)}_{\text{---}} \cdot \frac{\partial \vec{r}}{\partial w} \equiv \text{Spatprodukt}$$

Volumenelement in gebogenen Koordinaten

Functional determinate:

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial u} & \frac{\partial y}{\partial u} & \frac{\partial z}{\partial u} \\ \frac{\partial x}{\partial v} & \frac{\partial y}{\partial v} & \frac{\partial z}{\partial v} \\ \frac{\partial x}{\partial w} & \frac{\partial y}{\partial w} & \frac{\partial z}{\partial w} \end{vmatrix}$$

Zylinderkoordinat: $dV = \rho d\varphi d\rho dz$

Kegel -4- : $dV = r^2 \sin\vartheta d\vartheta d\varphi dr$

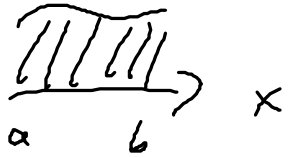
$$\int d^3r = \int_0^R dr r^2 \int_0^\pi d\vartheta \sin\vartheta \int_0^{2\pi} d\varphi$$

Kegel mit Radius R $\frac{1}{3} R^3$ 2 2π

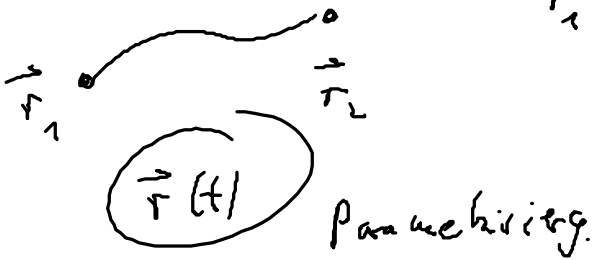
$$\begin{aligned} (x &= \cos\vartheta \\ \frac{dx}{d\vartheta} &= -\sin\vartheta \\ 0 &\rightarrow 1 \\ \pi &\rightarrow -1 \end{aligned} /$$

6.4. Kurze Zusammenstellung d. Integrale

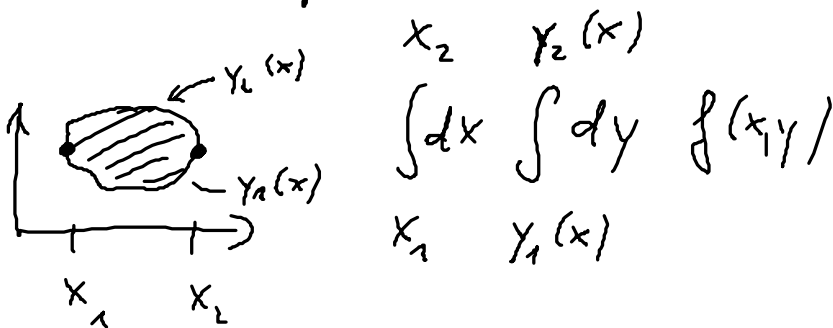
a) gewöhnliches Integral: $\int_a^b dx f(x) = \int_a^b dx \frac{dF}{dx} = F(b) - F(a)$



b) Kurvenlängen: $\int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} d\vec{r} = \int_{t_1}^{t_2} dt v(t) \quad v = |\dot{\vec{r}}(t)|$



c) ebene Fläche integrale

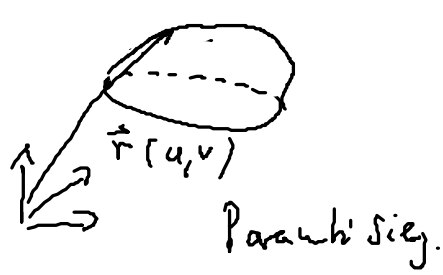


$$\int_{x_1}^{x_2} dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} dy f(x,y)$$

Volumen integral analog

bei beiden gehen auch krummlinige Koord. Funktionen determinanter berechnen.

d) Oberflächen integral



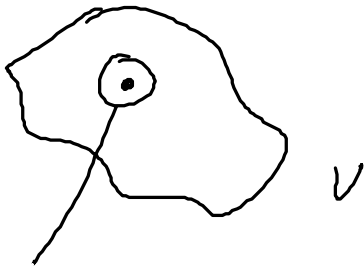
$$\int d\vec{A}(\vec{x}) \vec{v}(\vec{r})$$

$$\iint du dv \frac{\partial \vec{r}}{\partial u} \times \frac{\partial \vec{r}}{\partial v}(\vec{x}) \vec{v}(u,v)$$

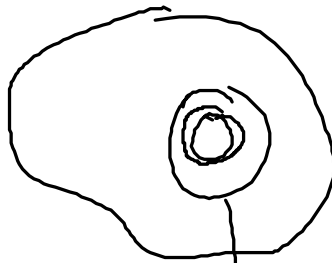
Fläche inhalt über $|d\vec{A}|$

7. Skalar und Vektorpotential, Integral sätze

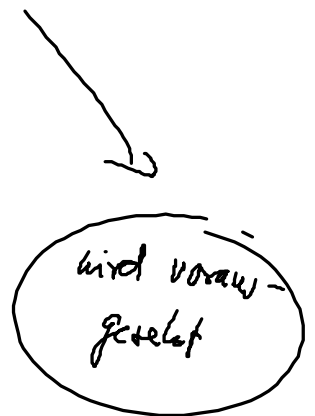
einfach zusammenhängend heiße Volumina im Raum,
wenn jede geschlossene Kurve sich wie ein Lasso auf
ein Punkt zusammenziehen läßt



wird ab jetzt vorausgesetzt



← LASSO



wird voraus-
gesetzt

7.1. Darstellung speziell Vektorfelder

a) wenn $\vec{\nabla} \times \vec{v}(\vec{r}) = 0 \xrightarrow{\text{so}} \vec{v}(\vec{r}) = -\vec{\nabla} \phi(\vec{r})$

Ein rotation freies Feld kann als Gradientenfeld dargestellt werden

$$\text{wenn: } \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \cdot) \equiv 0 \rightarrow \vec{V}(\vec{r}) \propto \vec{\nabla} \phi(\vec{r})$$

Vorsicht ist Konvention an Medant:

$$\left(\begin{array}{l} E = -\vec{\nabla} \phi \\ \vec{F}_{\text{mech}} = +\vec{\nabla} \phi \end{array} \right)$$

Darstellung von $\phi(\vec{r})$:



$$\text{bestimmen einfach: } - \int_0^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{V}(\vec{r}') =$$

$$\int_0^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{\nabla}' \phi(\vec{r}') = \int_0^s ds' \underbrace{\frac{d\vec{r}'(s')}{ds'} \cdot \vec{\nabla}' \phi(\vec{r}'(s'))}_{\text{Kettenregel}}$$

$$= \int_0^s ds' \frac{d\phi(\vec{r}'(s'))}{ds'}$$

$$= \phi(\vec{r}) - \phi(0) \quad \leftarrow \text{Konstante}$$

ϕ wird Potential von \vec{v} genannt und läßt sich darstellen:

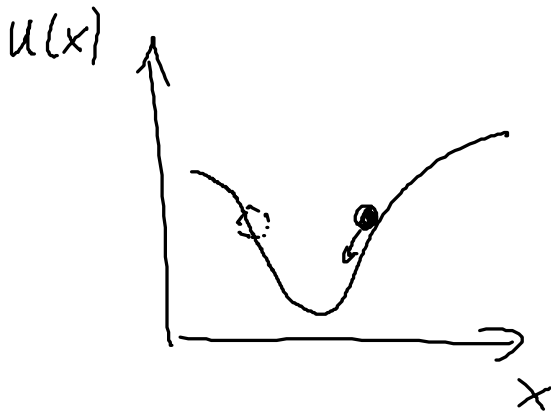
$$\phi(\vec{r}) = - \int_0^{\vec{r}} d\vec{r}' \cdot \vec{v}(\vec{r}') + \text{Konstante}$$

Konstante gibt Eichfreiheit

„Um eichendes Potentiale“

Felder bleibe unverändert $\vec{v} = -\vec{\nabla}\phi + \vec{v}$ ~~Konstante~~

Beispiel: anschauliche Diskussion v. Bahnkurven



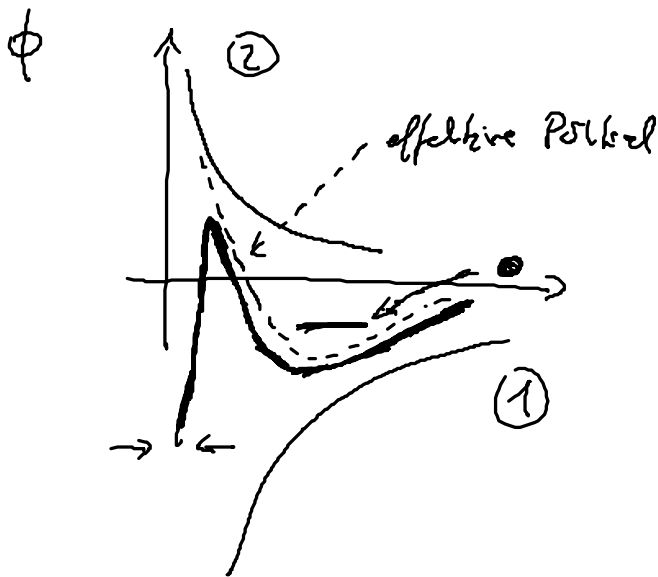
Abstand v. Stern



Planetbeweg.:

„Ersatzpotential“

$$\phi(r) = -\frac{\alpha}{r} + \frac{\beta}{r^2}$$



↑ ↑

Ausichg d. Stern und Drehimpuls
Newton beibeh.

①

②

relativistisch Korrektur

$$- \frac{p^2}{r^3} \quad \textcircled{3}$$

b/ wenn $\vec{\nabla} \cdot \vec{v}(\vec{r}) = 0 \xrightarrow{\int_0^1} \vec{v}(\vec{r}) = \vec{\nabla} \times \vec{A}(\vec{r})$

Ein divergenzfrei Feld kann als Wirbelfeld dargestellt werden

Warum: $\vec{v} \propto \vec{\nabla} \times \vec{A}$ folgt aus $\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \cdot) \equiv 0$

Darstellung v. $\vec{A}(\vec{r}) = \int_0^1 d\lambda \vec{v}(\lambda \vec{r}) \times \vec{r}$

c/ wenn $\vec{v}(\vec{r})$ im ∞ mindestens mit $\frac{1}{r^2}$ abfällt,
 so ist $\vec{v}(\vec{r})$ allein durch sein Wirbelwert Null,
 d.h. durch $\text{rot } \vec{v}(\vec{r})$ und die $\vec{v}(\vec{r})$ festgelegt!

wichtig in ED: hier sind Quellen u. Wirbel der
 Felder \vec{E}, \vec{B} durch Ladungsdichte $\rho(\vec{r}, t)$ und
 Stromdichte bestimmt $\vec{j}(\vec{r}, t)$.

z. B. Elektrostatik $\left. \begin{array}{l} \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0} \\ \vec{\nabla} \times \vec{E} = 0 \end{array} \right\}$ damit \vec{E}
 eindeutig festgelegt

$\vec{V} = \vec{V}_{\text{grad}} + \vec{V}_{\text{wirbel}}$ ↙ Quelle

$\vec{V}_{\text{grad}} = -\frac{1}{4\pi} \vec{\nabla} \int d^3r' \frac{\rho(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$

$\vec{V}_{\text{wirbel}} = \frac{1}{4\pi} \vec{\nabla} \times \int d^3r' \frac{\vec{w}(\vec{r}')}{|\vec{r} - \vec{r}'|}$ ↙ Wirbel

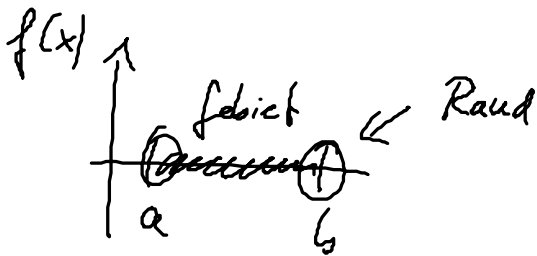
$\left. \begin{array}{l} \rho = \vec{\nabla} \cdot \vec{v} \\ \vec{w} = \vec{\nabla} \times \vec{v} \end{array} \right\}$ Sei gegeben

7.2. Integral Sätze

Form u. Integral Sätze:

\int über Ableitg. v. Funktion = Funktionswerte auf
 Rand d. Gebiet's
 Gebiet
 (U, A)

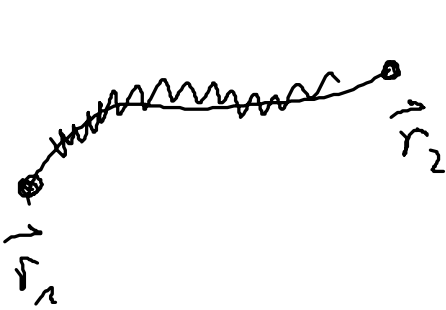
Bsp: $\int_a^b dx \frac{dF}{dx} = F(b) - F(a)$



$f(x) = \frac{dF}{dx}$

kann man das verallgemeinern?

a) Integral über f Kurve



$\int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} d\vec{r} \cdot \vec{v}(\vec{r})$

$= \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} d\vec{r} \cdot \vec{\nabla} \phi(\vec{r})$
 $= \phi(\vec{r}_2) - \phi(\vec{r}_1)$

↑
↙ ↘
Rand

Integral über Kurve kann über
 Randpunkte ausgedrückt werden.

b) Integral Sätze in 2d, 3d

(i) Satz v. Gauß

$$\int dV \vec{\nabla} \cdot \vec{v}(\vec{r}) = \oint_{\partial V} d\vec{A} \cdot \vec{v}(\vec{r})$$



∂V
Oberfläche v. V

Beispiel: Elektrostatik $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho(\vec{r})}{\epsilon_0}$

$$\int dV \rightarrow \oint_{\partial V} d\vec{A} \cdot \vec{E}(\vec{r}) = \frac{Q}{\epsilon_0}$$



Ladung ist Quelle
des elektr. Felds

(ii) Satz v. Stokes

$$\int d\vec{A} \cdot \vec{\nabla} \times \vec{v}(\vec{r}) = \oint d\vec{r} \cdot \vec{v}(\vec{r})$$

A mit Rand

∂A
(Kurve die DF abschließt)

