

Summary

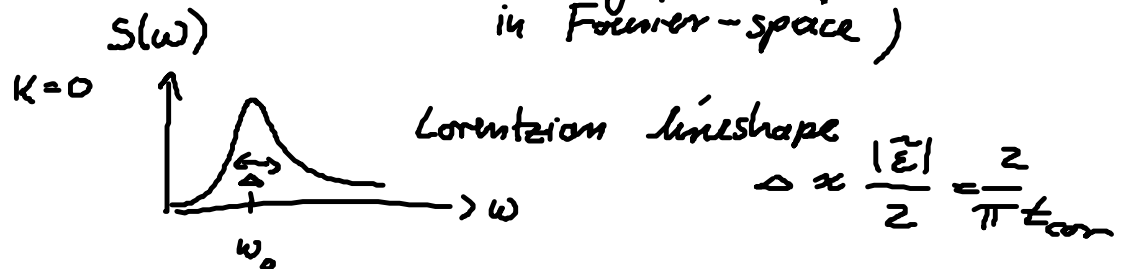
Achtung: VL am 1.7.14 fällt aus

- Time delayed feedback control can be used to modify spectral properties of noise induced oscillations
- Peaks in power spectral density ($S(\omega)$) can be related to nearly vanishing real parts of eigenvalues (linearized system)
- Van der Pol - Osz:
Mean-field approximation of nonlinear damping
 $\epsilon - x^2 \approx \epsilon - \langle x^2 \rangle = \tilde{\epsilon}$
 \Rightarrow self-consistency equation for $\langle x^2 \rangle$

\Rightarrow correlation-time

$$t_{\text{cor}} = \frac{4}{\pi \tilde{\epsilon}} \left(1 + \frac{K\tau}{2}\right)$$

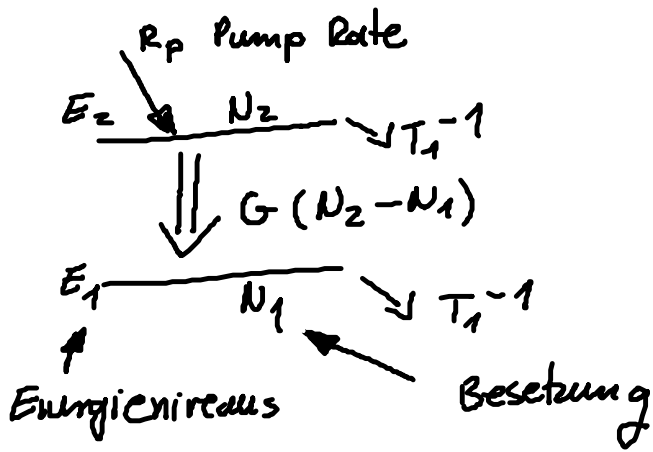
\Rightarrow spectral properties: (solving mean field-equation in Fourier-space)



End of chapter 5: Noise

6. Nichtlineare Dynamik am Beispiel des Lasers

6.1. Laser - Rategleichungen



• Photonzahl

$$\frac{dN_{ph}}{dt} = G \bar{D} N_{ph} - \frac{N_{ph}}{\tau_{ph}}$$

• Inversion $\bar{D} = N_2 - N_1$

$$\frac{d\bar{D}}{dt} = \frac{1}{T_1} (\bar{D} - \bar{D}_0) - 2G \bar{D} N_{ph}$$

$\bar{D}_0 = R_p T_1$

τ_{ph} : Photonlebensdauer

T_1 : Elektronenlebensdauer

Dimensionlose Formulierung

$$I = 2G T_1 N_{ph} \quad \text{Intensität}$$

$$D = G \tau_{ph} \bar{D} \quad \text{Inversion}$$

$$t = \frac{t^1}{\tau_{ph}}$$

$$\Rightarrow \dot{I} = I (D - 1)$$

$$\dot{D} = \gamma (P - D(1 + I))$$

• Zeitskalenparameter

$$\gamma = \frac{\tau_{ph}}{T_1}$$

• Pump Parameter

$$P = G \tau_{ph} R_p T_1$$

Größenordnungen

Laser

CO₂
Festkörper
Halbleiter GaAs
HeNe

τ_{ph}

10^{-8} s
 10^{-6} s
 10^{-12} s
....

T_1

$4 \cdot 10^{-6}$ s
 $2.5 \cdot 10^{-4}$ s
 10^{-9} s
....

γ_1

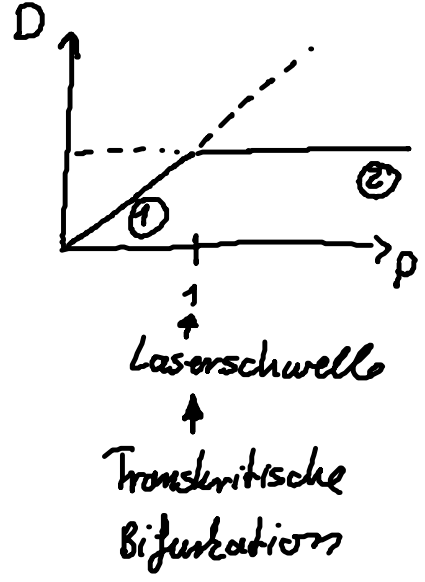
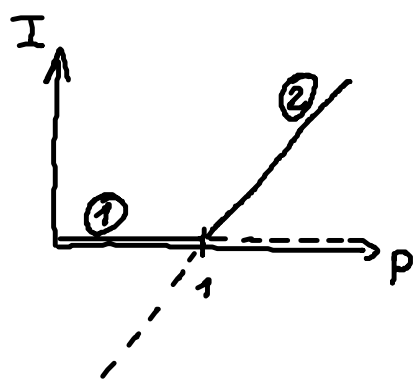
$2.5 \cdot 10^{-3}$
 $4 \cdot 10^{-3}$
 10^{-3}
> 1

führt zu schlechten
Stabilitätseigenschaften

Fixpunkte

2 Lösungen

- ① $I=0$ & $D=P$
- ② $I=P-1$ & $D=1$



Stabilität

Jakobi-Matrix

$$A = \begin{pmatrix} D-1 & I \\ -D\gamma_1 & -(1+I)\gamma_1 \end{pmatrix}$$

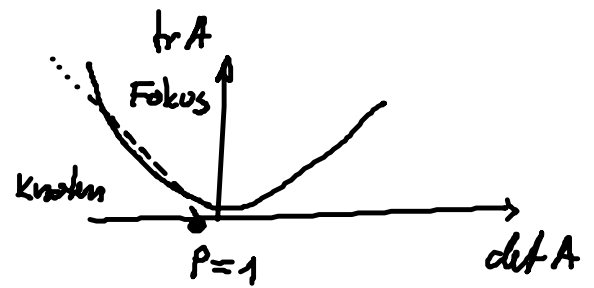
- ① EW am Fixpunkt ①
 $\lambda_1 = P-1$

$$\lambda_2 = -\gamma_1 < 0$$

② EW am Fixpunkt ②

$$\lambda^2 + \gamma_1 P \lambda + \gamma_1 (P-1) = 0$$

$$\begin{aligned} \text{tr} A &= -\gamma_1 P < 0 \\ \det A &= \gamma_1 (P-1) > 0 \text{ für } P > 1 \end{aligned}$$



$$\lambda_{1,2} = -\gamma_1 \frac{P}{2} \pm i \sqrt{\gamma_1 (P-1) - \gamma_1^2 \frac{P^2}{4}}$$

wenn $> 0 \rightarrow$ Fixpunkt ist Fokus

Für γ_1 klein: Taylor um x_0

$$f(x_0 + \Delta x) \approx f(x_0) + \frac{1}{2} \Delta x f'(x_0)$$

$$\underline{\underline{\lambda_{1,2} = -\gamma_1 \frac{P}{2} \pm i \sqrt{\gamma_1 (P-1)} + \mathcal{O}(\gamma_1^{3/2})}}$$

$$\frac{1}{x_0} \Delta x \sim \frac{1}{\sqrt{\gamma_1}} \gamma_1^2$$

Lösung in der Nähe des Fixpunktes (γ_1 klein)

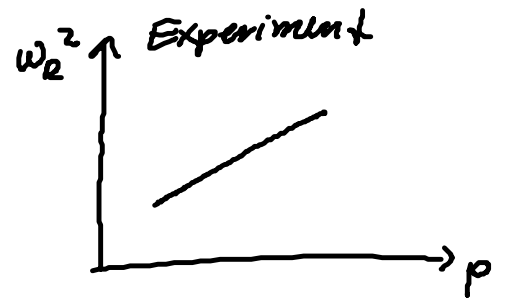
$$\begin{aligned} \delta \mathbf{I} = \mathbf{I} - (P-1) &= c_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 e^{\lambda_2 t} \\ &= c e^{-\frac{\gamma_1 P}{2} t} \sin(\sqrt{\gamma_1 (P-1)} t + \phi) \end{aligned}$$

Dämpfungsrate
 $\Gamma = \gamma_1 \frac{P}{2}$

Relaxations-
 Oszillations (RO)
 Frequenz
 $\omega_R = \sqrt{\gamma_1 (P-1)}$

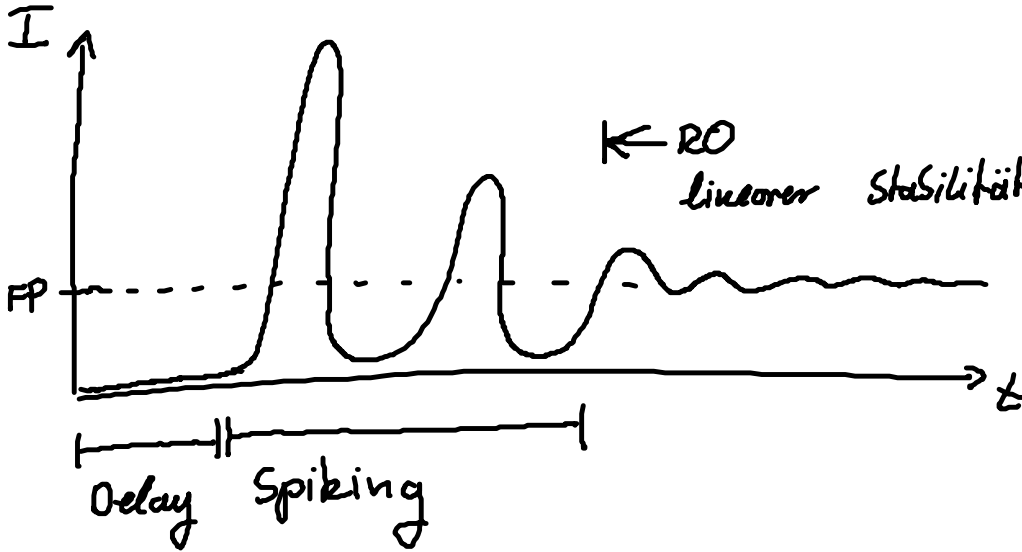
Bem.: - gedämpfte RO
 - schwach stabiler FP

$$\omega_R^2 = 2\Gamma - \gamma$$

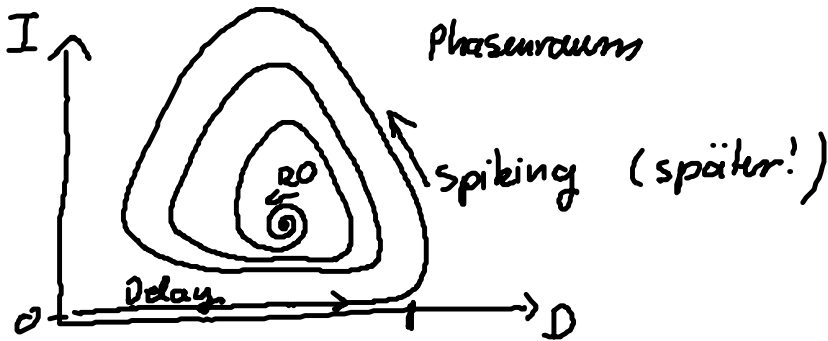


⇒ γ kann bestimmt werden

Einschwingvorgang (Experiment)



γ klein
 Class B Laser



• Beschreibung des Lasers mit elektrischem Feld $\tilde{E}(t)$

\tilde{E} : komplexes Feld

(nur Amplitude ohne schnelle optische Frequenz)

$$E = \tilde{E} e^{i\omega_0 t}$$

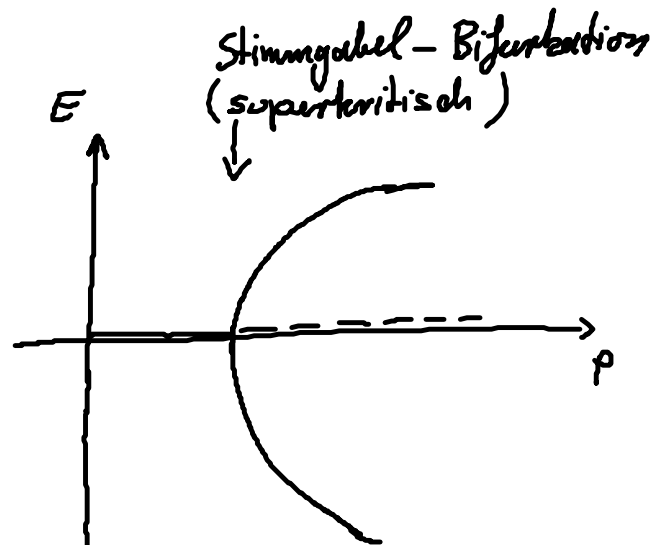
- Herleitung aus Maxwell-Bloch-Gl. mit Eliminierung der mikr. Polarisation

$$\dot{\tilde{E}} = \frac{1}{2} G \tilde{D} \tilde{E} - \frac{\tilde{E}}{2\tau_{ph}}$$

$$E = \sqrt{2GT_1} \tilde{E} \quad (\text{dimensionslos})$$

$$\Rightarrow \text{(I)} \quad \dot{E} = \frac{1}{2} E (D - 1)$$

$$\text{(II)} \quad \dot{D} = \gamma (P - D(1 + E^2))$$



Lösung

- ①: $E=0, D=P$
- ②: $E = \pm \sqrt{P-1}, D=1$

Fall γ groß:

- D ändert sich schnell und ist dann konstant am Fixpunkt
- D folgt sofort jeder Änderung von E

- Versklavungsprinzip (Haken)

$\hat{=}$ adiabatisches Eliminieren

$$\Rightarrow \dot{D} = 0$$

$$\Rightarrow \text{II: } \dot{D} = 0$$

$$D(1+E^2) = P$$

$$\rightarrow D(t) = \frac{P}{1+E^2(t)}$$

statischer Zusammenhang

ändert sich
nur auf
langsamem Zeitskala

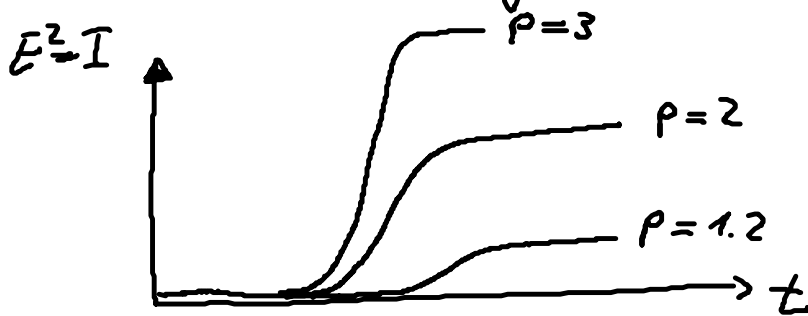
ist zeitabhängig

I:

$$\dot{E} = \frac{1}{2} E \left(\frac{P}{1+E^2} - 1 \right)$$

⇐ Class A Laser

→ nur noch ein dynamischer Freiheitsgrad



- kritische Verlangsamung am Bifurkationspunkt $P=1$

4.2. Normalform der Laser Gleichung in der Nähe der Schwelle

- Suche einfache Amplitudengleichung bei $P=1$
- Methode: Störungstheorie mit Vielzeitemansatz

Erinnerung: 2 Zeitskalen im System

$$\begin{aligned} \lambda_1 &= -\gamma P + \frac{P-1}{P} \\ \lambda_2 &= -\frac{P-1}{P} \end{aligned}$$

(wenn $P \rightarrow 1 \Rightarrow \lambda_2$ klein)

$$* \lambda_{1,2} = -\frac{\gamma}{2} p \pm i \sqrt{\underbrace{\gamma(p-1)}_{\Delta x} - \underbrace{\gamma^2 \frac{p^2}{4}}_{x_0}}$$

$$= -\frac{\gamma}{2} p \pm i \sqrt{x_0 + \gamma(p-1)}$$

$$\text{Taylor} \approx -\frac{\gamma}{2} p \pm i \frac{\gamma p}{2} \pm \frac{1}{2} i \gamma (p-1) \frac{2}{\gamma p \cdot i}$$

$$= -\frac{\gamma}{2} p \pm \frac{\gamma p}{2} \pm \frac{p-1}{p} \quad \square$$

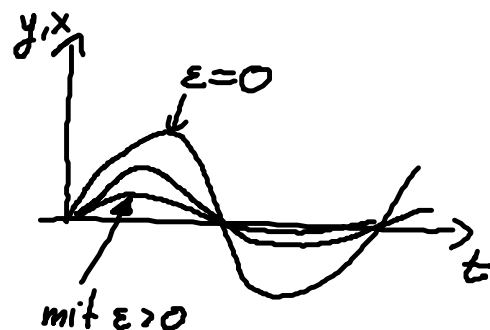
Einschub Störungstheorie

$$\boxed{\text{Bsp}} \quad \ddot{x} + \varepsilon \dot{x} + x = 0$$

↑
klein

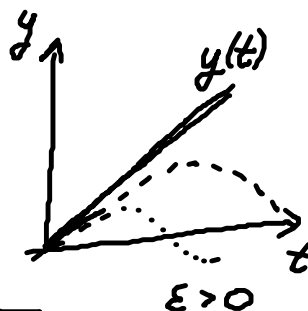
ungestörtes Problem: $\ddot{y} + y = 0$

\Rightarrow regulär gestörtes Problem



$$\boxed{\text{Bsp}} \quad \ddot{x} + \varepsilon x = 0$$

ungestörtes Problem $\ddot{y} = 0$



\Rightarrow singular gestörtes Problem

► Def.: Ein Problem $P_\varepsilon(x_\varepsilon)$ heißt regulär gestört, wenn seine Lösung x_ε für $\varepsilon \rightarrow 0$ gleichmäßig bezüglich t konvergiert.

► Def.: Ein Problem heißt singular gestört, wenn gleichmäßige Konvergenz $x(t, \varepsilon) \rightarrow y(t)$ für $\varepsilon \rightarrow 0$ verletzt ist.