

Wh: FDT : $\frac{\pi}{2\gamma} = \frac{v_B T}{m}$

$$\langle f_\alpha(t) f_\beta(t') \rangle = \pi \delta(t-t')$$

$$\langle U_\alpha(t_1) U_\beta(t_2) \rangle_{eq} = \int \frac{v_B T}{m} e^{-\gamma|t_2-t_1|}$$

$$\langle U_\alpha^2(t) \rangle_{eq} = \frac{v_B T}{m}$$

mittleres Verschiebungsquadrat

$$\langle (\Delta N(t))^2 \rangle = \langle (N(t) - N(0))^2 \rangle \quad ??$$

$$\Delta N(t) = \int_0^t dt' v(t')$$

Stochastische Mittelung

(noch nicht therm. Gleichgewicht!)

$$\langle \Delta N(t) \rangle_{0,0} = \int_0^t dt' \langle v(t') \rangle_0$$

\uparrow
 halte v_0 und
 v_0 fest

$$= v_0 \int_0^t dt' e^{-\gamma t'}$$

$$= \frac{1}{\gamma} v_0 (1 - e^{-\gamma t})$$

$$\xrightarrow{t \rightarrow \infty} \frac{1}{\gamma} v_0 = \text{const}$$

Betrachte nun therm. Gleichgewicht

⇒ Die Anfangsgeschwindigkeit \underline{v}_0 ist selbst gaußverteilt um den Mittelwert Null!

(Maxwell-Boltzmann-Verteilung)

$$\Rightarrow \langle \underline{v}_0 \rangle_{eq} = 0$$

$$\Rightarrow \left\langle \left\langle \Delta N(t) \right\rangle \right\rangle_{eq} = 0$$

Interpretation:

Im thermischen Mittel ruht das Teilchen!

Verdrängungskorrelation

$$\langle \Delta N_\alpha(t) \Delta N_\beta(t) \rangle$$

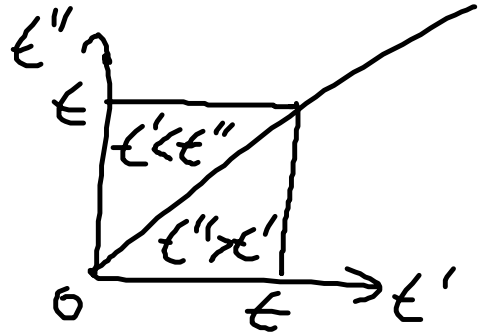
stochast.
Mittelung

$$= \int_0^{\epsilon} dt' \int_0^{\epsilon} dt'' \langle V_{\alpha}(\epsilon') V_{\beta}(\epsilon'') \rangle$$

$$\stackrel{\text{Fermi-Gleichgewicht}}{\approx} \int_0^{\epsilon} dt' \int_0^{\epsilon} dt'' \int \frac{d\beta}{2\pi} \frac{k_B T}{m} e^{-\gamma |\epsilon' - \epsilon''|}$$

Fermi-
Gleichgewicht
 $\langle \dots \rangle_{eq}$

Integrationsgebiet



Da der Integrand symmetrisch
in $\epsilon' - \epsilon''$ ist, genügt es, über
ein Dreieck zu integrieren

$$\Rightarrow \langle \Delta N_{\alpha}(\epsilon) \Delta N_{\beta}(\epsilon') \rangle_{eq} = 2 \int_0^{\epsilon} dt' \int_0^{\epsilon'} dt'' \int \frac{d\beta}{2\pi} \frac{k_B T}{m} e^{-\gamma (\epsilon' - \epsilon'')} > 0$$

integriere über das
untere Dreieck

$$\begin{aligned}
 &= Z \int_{\alpha}^{\beta} \frac{k_B T}{m} \int_0^t dt' e^{-\gamma t'} \underbrace{\int_0^{t'} dt'' e^{\gamma t''}}_{\frac{1}{\gamma}(e^{\gamma t'} - 1)} \\
 &= Z \int_{\alpha}^{\beta} \frac{k_B T}{m} \frac{1}{\gamma} \int_0^t dt' (1 - e^{-\gamma t'}) \\
 &= Z \int_{\alpha}^{\beta} \frac{k_B T}{m \gamma} \left(t - \left(-\frac{1}{\gamma}\right)(e^{-\gamma t} - 1) \right) \\
 &= \int_{\alpha}^{\beta} \frac{2 k_B T}{m \gamma} \left(t - \frac{1}{\gamma} (1 - e^{-\gamma t}) \right)
 \end{aligned}$$

speziell $\alpha = \beta$

$$\underbrace{\langle (\Delta R(t))^2 \rangle}_{\sum_{k=1}^m \langle (\Delta r_k(t))^2 \rangle} = \frac{6 k_B T}{m \gamma} \left(t - \frac{1}{\gamma} (1 - e^{-\gamma t}) \right)$$

Limes grosser Zeit

$$t \gg \frac{1}{\gamma} \Rightarrow \frac{\overline{z}}{\pi} = \frac{1}{\gamma}$$

Relaxationszeit

$$\Rightarrow e^{-\gamma t} \rightarrow 0$$

und $\frac{1}{\gamma} = \tau$ vernachlässigbar gegen t

$$\lim_{t \rightarrow \infty} \langle \Delta N_a(t) \Delta N_b(t) \rangle_{eq} \rightarrow 2 d_{ab} \frac{k_B T}{m \gamma} t$$

linear in der Zeit!

benutze noch:

$$\gamma = \frac{k_B T}{D m}$$

$$\frac{k_B T}{m \gamma} = \frac{k_B T D m}{m k_B T} = D$$

$$\Rightarrow \langle \Delta N_a(t) \Delta N_b(t) \rangle_{eq} \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 2 d_{ab} D t$$

$$\Rightarrow \langle (\Delta N(t))^2 \rangle \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 6 D t$$

Für große Zeiten erhält man also
das ^{bekannt} Ergebnis aus der Diffusionsgleichung

Kleine Zeiten:

$$\frac{1}{\gamma} (1 - e^{-\gamma t})$$

$$\approx \frac{1}{\gamma} \left(1 - 1 + \gamma t - \frac{1}{2} \gamma^2 t^2 + O(t^3) \right)$$

$$= t - \frac{1}{2} \gamma t^2 + O(t^3)$$

$$\Rightarrow \langle (\Delta v(t))^2 \rangle_{eq} \xrightarrow{t \text{ klein}} 6 \frac{k_B T}{m \gamma} \left(t - t + \frac{1}{2} \gamma t^2 + O(t^3) \right)$$

$$\langle (\Delta v(t))^2 \rangle_{eq}$$

$$\xrightarrow{t \text{ klein}} 3 \frac{k_B T}{m} t^2 + O(t^3)$$



also ballistisches Verhalten ($\sim t^2$)

für kleinen Zeiten!

Zum Verhalten: Newton-Dynamik freies Teilchen
(Kein Reibdruck, kein Polyn)

$$\underline{N}(t) = \underline{v} \cdot t$$

$$\underline{v} = \text{const}$$

$$\underline{N}(0) = 0$$

$$\begin{aligned} \langle (\Delta \underline{N}(t))^2 \rangle_{eq} &= \langle \underline{v}^2 t^2 \rangle_{eq} \\ &= \langle \underline{v}^2 \rangle_{eq} t^2 \\ &= 3 \frac{k_B T}{m} \end{aligned}$$

nicht
"sehen"!

Bemerkung:
Ballistisches Verhalten steigt man auch für Wechselwirkendes Systemen, da für ~~kleine~~ kleinen Zeiten gilt die gleiche

I. 6. Verallgemeinerung Lagrange-Gleichung

bisher:

Lagrange-Gleichung mit einer skalaren oder
vektoriellen Variable, linear

$$\dot{\underline{v}} = -\gamma \underline{v} + \underline{f}(t)$$

Verallgemeinerung

$$\textcircled{*} \quad \dot{x}_i(t) = h_i(\underline{x}(t), t) + \sum_{j=1}^M D_{ij}(\underline{x}(t), t) f_j(t)$$

$i = 1, \dots, M$

$$\underline{x}(t) = (x_1(t), x_2(t), \dots, x_M(t))$$

Satz der Variablen

Nehme wieder an, dass die $f_i(t)$

Zufallsvariable sind

$$\langle f_i(t) \rangle = 0$$

$$\langle f_i(t) f_j(t') \rangle = \tau_i^{-1} D_{ij} d(t-t')$$

Bemerkung:

• Die Funktionen h_i müssen nicht notwendigerweise linear in den $x_i(t)$ sein!

• Zum Randstrom:

- $D_{ij} = \text{const}$ „additives Randstrom“

(wie bei der konventionellen
Cayvin-Gleichung)

- D_{ij} hängt tatsächlich von den x_i ab
 \Rightarrow „multiplikativer Randstrom“

Schwierigkeit:

f springt in jedem Zeitschritt und damit auch x_i

Frage: In welchem Wert von x_i muß man D_{ij} auswerten?
 \rightarrow spät

Beispiele für verallgemeinerte

Cayvin-Gleichung

① Vielteilchensystem mit
Dissipative Particle Dynamics (DPD)

$$\underline{\dot{v}}_i = \sum_{j=1}^N \left(\underline{F}_{ij}^{\text{Konservativ}} + \underline{F}_{ij}^{\text{Reibung}} + \underline{F}_{ij}^{\text{Random}} \right)$$

$$(i=1, \dots, 3N)$$

↑
Teilchenzahl

$$\underline{F}_{ij}^{\text{Konservativ}} = -\nabla_{\underline{r}_{ij}} U(r_{ij}) \quad \text{Gradient eines Wechselwirkungspotential}$$

$$\underline{F}_{ij}^{\text{Diss}} = -\gamma_{ij} \omega^D(r_{ij}) (\underline{v}_{ij} \cdot \hat{\underline{n}}_{ij}) \hat{\underline{n}}_{ij}$$

Reibung

$$\underline{v}_{ij} = \underline{v}_i - \underline{v}_j$$

$$\hat{\underline{n}}_{ij} = \frac{1}{r_{ij}} (\underline{r}_i - \underline{r}_j)$$

Die Reibungskraft koppelt an benachbarte Teilchen! $\omega^D(r_{ij})$ ist Gewichtsfunktion

$$\underline{F}_{ij}^{\text{Random}} = \omega^R(r_{ij}) \sum_{ij} \hat{\underline{n}}_{ij} \quad \text{multiplikatives Teilchen!}$$

Die Zufallskraft hängt von der Teilchenposition ab, $\omega^R(r_{ij})$ ist wieder Gewichtsfunktion, und $\langle \underline{F}_{ij} \rangle = 0$

FDT:

$$\Gamma_{ij} = 2 \gamma_{ij} k_B T$$

Varianz der
Zufallskraft

$$\text{und } [w^R(n_{ij})]^2 = w^D(n_{ij})$$

Rep Espanol 1999

DFD ist aktuell vielbenutzte Simulationsmethode für Vielteilchensystem

② Teilchen mit Orientierungsgraden,
Dynamik des Orientierungsvektors



Für \underline{u} kann
man Lagrange-Gl.
aufstellen, diese enthält
multipliziertes Rechnen
(genaue Behandlung
→ über)

③

Nichtlineare Reibung

F. Schweitzer, W. Oberman,
Phys. Rev. Lett. 80, 5044 (1998)

Modell für aktives Brown'sches Teilchen (Biologie)

Diese nehmen Energie auf aus einem Reservoir
und wandeln ein Teil in gerichtete Bewegung um

BWGL:

$$\dot{p} = m \dot{v} = \underbrace{-\gamma p + \frac{q}{x + (p/m)^2}}_{\text{nichtlineares Reibsystem}} p + f(\epsilon) \quad \text{Randterm}$$

Impuls

q : Parametrisierung
Energieaufnahme ($q > 0$)

(es nicht-aktives Teilchen: $q = 0$)

$\lambda > 0$: Verhältnis von innerer
Dissipation und umgewandelter Energie

Man findet

• Die Reibungskraft verschwindet

$$p_{\pm} = \pm m \left(\frac{q}{\gamma} - x \right)^{\frac{1}{2}}$$

$= m v_{\pm}$ ——— korrespondierendes
Geschwindigkeit
Katz des Teilchens
(im ~~letzten~~ Langzeitlimit!!)

In diesem aktiven System
relaxiert die Gesch. nicht zu Null!

⇔ die Impulsverteilung bei $t \rightarrow \infty$
hat 2 Maxima!

↙ zu Maxwell-Boltzmann

Zurück zur Gf. $\textcircled{*}$ (verallgemeinertes
Lagrange-Gl.)

Spezialfälle

$$a) M=3 \Rightarrow \underline{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix}$$

$$\underline{h} = \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{pmatrix} = -\delta \underline{v}$$

$$D_{ij} = d_{ij}$$

Dann folgt aus $\textcircled{*}$ die Lagrange-Gl. ~~für~~, wie wir
sie kennen!

b) Ornstein-Uhlenbeck-Prozess

$$\dot{x}_i(t) = - \sum_{j=1}^M \gamma_{ij} x_j(t) + f_i(t)$$

$$i=1, \dots, M$$

• Linear in x

• Randwert ist additiv

$$\gamma_{ij} = \gamma d_{ij} \Rightarrow \text{normale Langevin-Gl.} \\ (\text{mit } x_i = v_i \\ N=3)$$

c) Ornstein-Uhlenbeck-Prozess mit $\gamma_{ij} = 0$

$$\ddot{x}_i(t) = f_i(t) \quad (*)$$

„Wiener Prozess“

$$\text{mit } \langle f_i \rangle = 0$$

$$\langle f_i(t) f_j(t') \rangle = T d_{ij} \delta(t-t')$$

Häufig findet man ein:

$$W_i(\vec{z}) = x_i(t+\vec{z}) - x_i(t) \\ = \int_t^{t+\vec{z}} dt' \dot{x}_i(t') \stackrel{(*)}{=} \int_t^{t+\vec{z}} dt' f_i(t')$$

also

$$w_i(\tau) = \int_{\epsilon}^{\epsilon + \tau} d\epsilon' f_i(\epsilon')$$

w_i ist wieder stochast. Variable

Bezug zur Brown'schen Bewegung

wir haben:

$$\begin{aligned} \dot{\underline{v}} &= -\gamma \underline{v} + \underline{f} \\ \dot{\underline{r}} &= \underline{v} \end{aligned}$$

Die Relaxationszeit für die

Geschwindigkeit ist $\tau = \frac{1}{\gamma}$

(evidentlich z.R.)

$$\langle \underline{v}(\epsilon) \cdot \underline{v}(0) \rangle_{eq} = 3 \frac{k_B T}{m} e^{-\gamma \epsilon}$$

~~Folge~~ Annahme.

Für $\epsilon \rightarrow 2$ kann der Term $\underline{\dot{v}} = \underline{\dot{v}^0}$
in der Langevin-Gl. vernachlässigt werden !!

$$\cancel{\underline{\dot{v}} = -\gamma \underline{v} + \underline{f}}$$

Überdämpfter
Fall !!

$$\Rightarrow \gamma \underline{v} = \underline{f}$$

$$\underline{\dot{v}} = \underline{v} \Rightarrow \gamma \underline{\dot{v}} = \underline{f}$$

$$\Leftrightarrow \underline{\dot{v}} = \frac{1}{\gamma} \underline{f}$$

$$\underline{x}_i(\epsilon) = \frac{1}{\gamma} f_i$$

↑
const

Werner Prozess!