

5.4. Stabilität der stationären Lösungen (im Fall einer Mode)

Laser Grundgleichungen

Spezialfall eines homogenen Mediums

$$\bar{\omega}_n = \bar{\omega}$$

$$g\lambda_n = g$$

Feld: $\dot{a} = (-i\omega - \kappa) a - ig^* P$

Polaris.: $\dot{P} = (-i\bar{\omega} - \mu) P + ig Da$

Inversion: $\dot{D} = \frac{D_0 - D}{T_1} + zi(g^* P a^* - c.c.)$

mit $P = \sum_n p_n$ dimensionlose mikroskop. Polarisationen

$D = \sum_n d_n$

• Stationäre Lösungen analog zu Bilanzgleichungen + Aussage über Laserfrequenz Ω_L

$$\Omega_L = \omega \frac{\mu}{\mu + \kappa} + \bar{\omega} \frac{\kappa}{\kappa + \mu}$$

$$\mu = \frac{1}{T_2} \leftarrow \text{Lebensdauer der Polarisation}$$

$$\kappa = \frac{1}{2\tau} \leftarrow \text{Lebensdauer der Photonen}$$

5.4.1. Nicht-lasende Lösung

$$p=0, a=0$$

$$\begin{pmatrix} \delta \dot{a} \\ \delta \dot{P} \\ \delta \dot{D} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -i\omega - \kappa & -ig^* & 0 \\ ig D_0 & -i\bar{\omega} - \mu & 0 \\ 0 & 0 & -1/T_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \delta a \\ \delta P \\ \delta D \end{pmatrix}$$

Annahme einer exakten Resonanz: $\omega = \bar{\omega}$

Eigenwertgleichung: $(\lambda + \frac{1}{T_1}) (\lambda^2 + \lambda(2i\omega + \kappa + \mu) + (i\omega + \kappa)(i\bar{\omega} + \mu) - |g|^2 D_0) = 0$

Relaxation der Inversion mit $\lambda_1 = -\frac{1}{T_1}$

gekoppelte Dynamik von Feld + Polarisationen

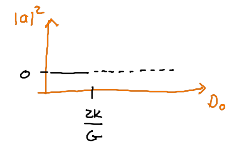
$$\lambda_{1,2} = -i\omega - \frac{\kappa + \mu}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{\kappa - \mu}{2}\right)^2 + |g|^2 D_0}$$

Dämpfung falls $\Re \lambda < 0$, d.h. stationärer nicht-lasender Zustand stabil

d.h. $\frac{\kappa + \mu}{2} > \sqrt{\left(\frac{\kappa - \mu}{2}\right)^2 + |g|^2 D_0}$

$$\kappa \mu > |g|^2 D_0$$

$$D_0 < \frac{\kappa \mu}{|g|^2} = \frac{2\kappa}{G}$$



1. Laserschwelle

Erkennung: $G_{\lambda_n} = |g\lambda_n|^2 \frac{2\mu}{(\Omega_L - \bar{\omega}_n)^2 + \mu^2}$

falls Resonanz: $G = \frac{|g|^2 2\mu}{\mu^2} = \frac{2|g|^2}{\mu}$

5.4.2. Stabilität der lasenden Lösung a^{ss}, p^{ss}, d^{ss}

mit $\alpha = a^{ss} e^{-i\Omega_L t + \varphi}$ wobei $\frac{d}{dt} a^{ss} = \frac{d}{dt} p^{ss} = 0$
 $\rho = p^{ss} e^{-i\Omega_L t + \varphi}$

Ansatz für Feld und Polarisation

$$a = \mathcal{E}(t) e^{-i\Omega_L t + \varphi}$$

$$p = p_A(t) e^{-i\Omega_L t + \varphi}$$

$\mathcal{E}(t)$ ist zeitliche Änderung im "rotating frame" der Laserfrequenz.

$$\dot{\mathcal{E}} = [i(\Omega_L - \omega) - \kappa] \mathcal{E} - ig^* p_A$$

$$\dot{p}_A = [-i(\Omega_L - \bar{\omega}) - \gamma] p_A + ig D \mathcal{E}$$

$$\dot{D} = \frac{D_0 - D}{T} + 2i(g^* p_A \mathcal{E}^* - g p_A^* \mathcal{E})$$

+ Annahme exakter Resonanz $\omega = \bar{\omega} = \Omega_L$

Normierung der Variablen auf stationäre Zustände: $\hat{D} = \frac{D}{D^{ss}}, \hat{\mathcal{E}} = \frac{\mathcal{E}}{a^{ss}}, \hat{p} = \frac{p_A}{p^{ss}}$

zusätzlich definieren wir: $\hat{\epsilon} = \epsilon \mu = \epsilon / T_2$

$$\hat{\kappa} = \frac{\kappa}{\gamma} = \kappa T_2$$

$$\hat{\gamma} = \frac{T_2}{T_1}$$

$$\hat{\gamma} = \hat{D}_0 - 1$$

Dimensionslose Grundgleichungen des Lasers:

$$\Rightarrow \frac{\partial \hat{p}}{\partial \hat{\mathcal{E}}} = -\hat{p} - \hat{D} \hat{\mathcal{E}}$$

$$\frac{\partial \hat{\mathcal{E}}}{\partial \hat{\mathcal{E}}} = -\hat{\epsilon} \hat{\mathcal{E}} - \hat{\kappa} \hat{p}$$

$$\frac{\partial \hat{D}}{\partial \hat{\mathcal{E}}} = (1 + \hat{\gamma} - \hat{D}) \hat{\gamma} - \hat{\gamma} \int \text{Re} \{ \hat{p} \hat{\mathcal{E}}^* \}$$

Jakobi Matrix bei $\hat{\mathcal{E}} = \hat{p} = \hat{D} = 1$

$$DF|_{FP} = \begin{matrix} \text{"E"} \\ \text{"p"} \\ \text{"D"} \end{matrix} \begin{pmatrix} -\hat{\epsilon} - \lambda & -\hat{\kappa} & 0 \\ -1 & -1 - \lambda & -1 \\ \hat{\gamma} \hat{\gamma} & -\hat{\gamma} \hat{\gamma} & -\hat{\gamma} - \lambda \end{pmatrix}$$

Eigenwertgleichung $\det(DF_{FP} - \lambda \mathbb{1}) = 0$

$$(-\hat{k} - \lambda)(\hat{y}\lambda + \lambda^2 + \hat{y}\lambda + \lambda + \hat{y}\hat{J}) + \hat{k}(\hat{y}\hat{J} - \lambda - \hat{y}) = 0$$

$$\lambda^3 + \lambda^2(1 + \hat{y} + \hat{k}) + \lambda\hat{y}(1 + \hat{y} + \hat{k}) + 2\hat{k}\hat{y}\hat{J} = 0$$

Koeffizientenvergleich

$$\Rightarrow (*)_1: -i q^3 + i q \hat{y} (1 + \hat{y} + \hat{k}) = 0$$

$$(*)_2: -q^2(1 + \hat{y} + \hat{k}) + 2\hat{k}\hat{y}\hat{J} = 0$$

$$\Rightarrow (*)_3: q^2 = \frac{2\hat{k}\hat{y}\hat{J}}{(1 + \hat{y} + \hat{k})}$$

$$\Rightarrow (*)_4: \hat{J}_H = \frac{(1 + \hat{k})(1 + \hat{k} + \hat{y})}{(\hat{k} - 1 - \hat{y})}$$

Pump Parameter J_0 bei dem $\rho=0$, d.h. Bifurkationsparameter für Hopf-Bif.

Vorzeichen von $\text{Re } \lambda$ bestimmt Stabilität.

Idee: Suche nach Hopf-Bifurkation

$$q = \text{Im } \lambda \neq 0$$

$$\text{Re } \lambda = 0$$

$$\lambda = \rho + iq$$

$$J = \frac{D_0}{D_0^{ss}} - 1$$

• Wann existiert J_H , d.h. wann ist $J_H > 0$?

$$\text{d.h.: } \hat{k} > 1 + \hat{y}$$

$$kT_2 > 1 + \frac{T_2}{T_1}$$

$$k > \frac{1}{T_2} + \frac{1}{T_1}$$

Photonenlebensdauer
 $\frac{1}{\beta_{ph}} = \tau_k$

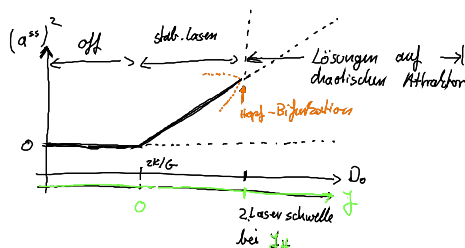
Polarisationslebensdauer
Laserlösungslebensdauer

Bedingung für existierende

2. Laserschwelle

$\hat{=}$

Bedingung für schlechtem Resonator



Bem: Hopf-Bifurkation ist sub-kritisch, d.h. entsteht instabile Orbits

(im guten Resonator bleibt stationärer Zustand stabil!)

• Bemerkung: im Ringlaser mit periodischen Randbedingungen sieht die Gleichung für das E-Feld

wie folgt aus

$$\hat{E} + c \frac{\partial}{\partial z} \hat{E} = -\hat{k} \hat{E} - \hat{k} \hat{P}$$

→ Lösungen sind laufende Wellen mit Wellenvektor k

→ für $k \neq 0$ tritt 2. Laserschwelle schon bei guten Resonatoren auf

5.4.3. Analogie zu Lorenz-Gleichungen

Durch die Transformation

$$X = \hat{E} \sqrt{\hat{y}\hat{J}}$$

$$Y = \hat{P} \sqrt{\hat{y}\hat{J}}$$

$$Z = r - \hat{D}$$

$$a = \hat{k}$$

$$b = \hat{y}$$

Kontrollparameter $r = J + 1$

ergeben sich die Lasergleichungen in äquivalenter Form wie die Lorenz Gleichungen:

$$\begin{aligned} \dot{X} &= -\sigma X + \sigma Y \\ \dot{Y} &= rX - Y - XZ \\ \dot{Z} &= -bZ + XY \end{aligned}$$

Bénard - Problem

Class C Laser (semiklassisch)

Strömungsfeld X	Lichtmoden amplituden \hat{E}
Temperaturverteilung Y, Z	P, D
Kontrollparameter $r = \frac{R}{R_c}$ ← Rayleighzahl	\bar{D}_0 Pumpstärke
σ Prandtl-Zahl	$\hat{K} = K T_2$ Resonatorverluste

konduktiver Zustand
(Flüssigkeit ruht)
 $r = 1$, konvektive Instabilität

Laser off-state
 $\bar{D}_0 = 1$ 1. Laserschwelle
 $\dot{Y} = 0$

stationäre Konvektionsrollen

stationärer Lasertrieb

$r = r_H$
chaotisch oszillierende
Konvektionsrollen
 $r > r_H$

$\bar{D}_0 = \bar{D}_H$ 2. Laserschwelle
chaotische Intensitätsschwankungen
 $\bar{D}_0 > \bar{D}_H$

Klassifizierung von Lasern (dynamisch)

	Bedingung	Gleichungen
A Class A	$\frac{1}{T_1} \gg K$ $\frac{1}{T_2} \gg K$; $\frac{1}{T_2} \gg \frac{1}{T_1}$	1 (E-Feld Gleichung) • Inversion adiabatisch eliminiert • Polarisation adiabatisch eliminiert
B Class B	$\frac{1}{T_2} \gg K$ $\frac{1}{T_2} \gg \frac{1}{T_1}$	2 (Photonen & Inversion) • Polarisation adiabatisch eliminiert [$\dot{P} = 0$, nutzt stationären Zusammenhang]
C Class C	$\frac{1}{T_2} \approx \frac{1}{T_1} \approx K$	3 (Photonen, Inversion, Polarisation) vollen Grundgleichungen nötig (falls inhomogen und multimedig sind das 2M+D Gleichungen)