

Wk: Eigenwertproblem des Drehimpuls

gemeinsame Eigenzustände  $\hat{L}^2, \hat{L}_z$  (denn  $[\hat{L}^2, \hat{L}_z] = 0$ )

Lösung mit Ladderoperatoren  $\hat{L}_\pm = \hat{L}_x \pm i\hat{L}_y$   
 $\vdots$

$$\Rightarrow \hat{L}^2 |l, m\rangle = \hbar^2 l(l+1) |l, m\rangle$$

$$\hat{L}_z |l, m\rangle = \hbar m |l, m\rangle \quad \text{mit } m = -l, \dots, l$$

2l+1 Werte

$$\hat{L}_\pm |l, m\rangle = \hbar \sqrt{l(l+1) - m(m \pm 1)} |l, m \pm 1\rangle$$

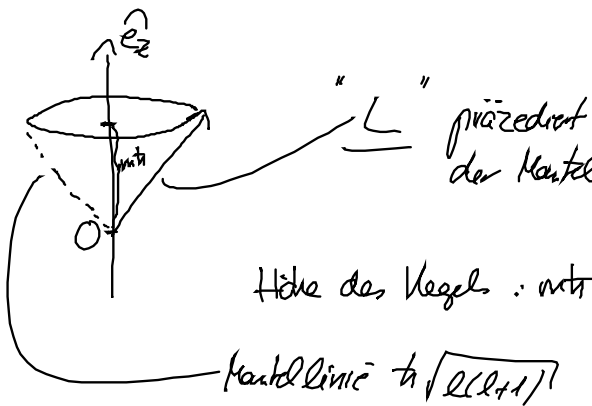
$> 0$

$$\hat{L}_+ |l, l\rangle = 0 \quad , \quad \hat{L}_- |l, -l\rangle = 0$$

$\underbrace{\phantom{|l, l\rangle}}_{m_{\max}}$

Geometrische Veranschaulichung

„halb-klassisches Vektormodell“



Präzession symbolisiert, dass nicht alle Komponenten von  $\underline{L}$  gleichzeitig schärf meßbar sind

"L" präzediert um die z-Achse auf der Mantelfläche eines Kegels

VI.3. Ortsdarstellung der Drehimpuls-Eigenfunktionen

Erinnerung:  $\langle n | \psi \rangle = \psi(r)$  Wellenfunktion

Basiselement der Ortsdarstellung      Zustand im Hilbertraum

$\langle n | l, m \rangle =: \psi_{lm}(r)$  Drehimpuls-Eigenfunktion in der Ortsdarstellung

es folgt:  $\langle n | \hat{L}^2 | l, m \rangle = \underbrace{n}_{\text{Ortsoperator}} \underbrace{\psi_{lm}(r)}_{\text{Ortsvektor}}$

$\langle n | \hat{p} | l, m \rangle = \frac{\hbar}{i} \nabla \psi_{lm}(r)$  Impulsoperator wirkt wie Gradient

Um die explizite Form der  $\psi_{lm}(r)$  zu finden, benutzen wir die Eigenwertgleichung für  $\hat{L}_z$  und  $\hat{L}^2$  in der Ortsdarstellung

⇒ benötige  $\hat{L}^2$  und  $\hat{L}_z$  in der Ortsdarstellung!

Erinnerung:

$$\hat{L} = \hat{r} \times \hat{p} \Rightarrow \begin{aligned} \hat{L}_x &= \frac{\hbar}{i} \left( y \frac{\partial}{\partial z} - z \frac{\partial}{\partial y} \right) \\ \hat{L}_y &= \frac{\hbar}{i} \left( z \frac{\partial}{\partial x} - x \frac{\partial}{\partial z} \right) \\ \hat{L}_z &= \frac{\hbar}{i} \left( x \frac{\partial}{\partial y} - y \frac{\partial}{\partial x} \right) \end{aligned}$$

Es muß gelten (Eigenwertgl. zu  $\vec{L}_z$ )

$$\vec{L}_z \psi_{lm}(r) = m \hbar \psi_{lm}(r)$$

in der Ortsdarstellung

Um heraus  $\psi_{lm}(r)$  zu bekommen, ist es günstig, mit Kugelkoordinaten zu arbeiten

$$x = r \sin \vartheta \cos \varphi$$

$$y = r \sin \vartheta \sin \varphi$$

$$z = r \cos \vartheta$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

Was ist  $\vec{L}_z$  in Kugelkoordinaten?

benötigt  $\nabla$  in Kugelkoordinaten ....

⇒ üben!

$$\Rightarrow \vec{L}_z = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \varphi}$$

$$\vec{L}_x = \frac{\hbar}{i} \left( -\sin \varphi \frac{\partial}{\partial \vartheta} - \cot \vartheta \cos \varphi \frac{\partial}{\partial \varphi} \right)$$

$$\vec{L}_y = \frac{\hbar}{i} \left( \cos \varphi \frac{\partial}{\partial \vartheta} - \cot \vartheta \sin \varphi \frac{\partial}{\partial \varphi} \right)$$

⇒ Eigenwertgleichung für  $\vec{L}_z$ :

$$\frac{1}{i} \frac{\partial}{\partial \varphi} \psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi) = \hbar m \psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi)$$

$$\frac{\partial}{\partial \varphi} \psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi) = im \psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi)$$

$$\Rightarrow \text{Ansatz: } \psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi) = e^{im\varphi} \underbrace{f_{lm}(r, \vartheta)}$$

Funktion, die nur  
noch von  $r$  und  $\vartheta$   
abhängt, und  
 $m = -l, \dots, l$

Forderung:

Wellenfunktion soll eindeutig sein:

$$\psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi + 2\pi) \stackrel{!}{=} \psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi)$$

Folgerung:  $m$  muss ganzzahlig sein!! wegen  
Abhängigkeit  
 $\sim e^{im\varphi}$

Konsequenz: auch  $l$  muss ganzzahlig sein

(dann  $m = -l, \dots, l$ )

$\Rightarrow$  Mögliche  $l$ -Werte des Bahndrehimpulses

$$l = 0, 1, 2, 3, \dots$$

ganzzahlig!!

Beachte:

Das ist anders beim Spin: Dort ist kein Bahndrehimpuls  
und gilt daher nicht der oben angegebenen Eigenwertgleichung  
Ordnung der

Zur Konstruktion der geraden Funktionen  $\psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi)$  (incl. der Funktionen  $f_{lm}(r, \vartheta)$ ) benutzen wir nun die Leiteroperatoren  $\hat{L}_{\pm}$  in der Ortsdarstellung:

$$\begin{aligned} \langle N | \hat{L}_{\pm} | l, m \rangle &= \frac{1}{i} \langle N | \hat{L}_x \pm i \hat{L}_y | l, m \rangle \\ &= \frac{1}{i} \left( y \frac{\partial}{\partial z} - z \frac{\partial}{\partial y} \pm z \frac{\partial}{\partial x} \mp x \frac{\partial}{\partial z} \right) \psi_{lm}(r) \end{aligned}$$

Übergang in Kugelkoordinaten

$$= \frac{1}{i} e^{\pm i\varphi} \left( \pm \frac{\partial}{\partial \vartheta} + i \cot \vartheta \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) \psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi)$$

Einsetzen von

$$\psi_{lm}(r, \vartheta, \varphi) = e^{im\varphi} f_{lm}(r, \vartheta)$$

Wende dies an auf die Relation:  $\hat{L}_{+} |l, l\rangle = 0$

⊗ mit  $m=l$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{i} e^{i(l+1)\varphi} \left( \frac{\partial}{\partial \vartheta} - l \cot \vartheta \right) f_{ll}(r, \vartheta) = 0$$

$$\frac{\partial}{\partial \vartheta} f_{ll}(r, \vartheta) = l \cot \vartheta f_{ll}(r, \vartheta)$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{f_{ll}(r, \vartheta)} \frac{df_{ll}(r, \vartheta)}{d\vartheta} = l \cot \vartheta$$

integrieren auf beide Seiten

$$\int \frac{df_{\ell\ell}}{f_{\ell\ell}} = \ell \int d\mu \cot \mu$$

Lösung:  
Überprüfen durch Nachrechnen

$$f_{\ell\ell}(r, \mu) = a_{\ell} (\sin \mu)^{\ell} P_{\ell\ell}(\mu)$$

rein  
abstands-  
abhängig

mit  $a_{\ell} = (-1)^{\ell} \frac{\sqrt{(2\ell+1)!}}{2^{\ell} \ell!}$   
Normierungsfaktor

Erzeugung der anderen Funktionen  $f_{\ell m}(r, \mu)$  mit  $m < \ell$   
durch Anwenden des Absteigeoperators

z.B.  $\psi_{\ell, \ell-1}(r, \ell, \varphi) \sim \langle \ell | \hat{L}_- | \ell, \ell \rangle$   
 $\sim | \ell, \ell-1 \rangle$

$$\vdots \quad \vdots \quad e^{i(\ell-1)\varphi} \left( -\frac{\partial}{\partial \mu} - m \cot \mu \right) f_{\ell\ell}(r, \mu)$$

Allgemein erhält man als normierte Drehimpuls-Eigenfunktionen

$$\begin{aligned} \langle \ell | \ell, m \rangle &= \psi_{\ell m}(\ell) \\ &= \psi_{\ell m}(r, \ell, \varphi) \end{aligned}$$

$$= \underbrace{P_{lm}(r)}_{\text{Radialanteil}} \underbrace{Y_{lm}(\vartheta, \varphi)}_{\text{Kugelflächenfunktion}}$$

Definition der Kugelflächenfunktion:

$$Y_{lm}(\vartheta, \varphi) = e^{im\varphi} b_{lm} P_{lm}(\cos \vartheta)$$

$$\text{mit } b_{lm} = \frac{(-1)^m}{\sqrt{2\pi}} \sqrt{\frac{(2l+1)(l-m)!}{2(l+m)!}}$$

$$\text{und } P_{lm}(x) = (1-x^2)^{\frac{m}{2}} \frac{d^m}{dx^m} P_l(x)$$

Zugadmete  
Legendre-Polynome

Legendre-Polynom  
l-ten Grades

$$P_l(x) = \frac{1}{2^l l!} \frac{d^l}{dx^l} (x^2-1)^l$$

Eigenschaften der Kugelflächenfunktion

• Normierung:

$$\int_0^{2\pi} d\varphi \int_{-1}^1 d(\cos \vartheta) Y_{lm}^*(\vartheta, \varphi) Y_{l'm'}(\vartheta, \varphi) = \delta_{ll'} \delta_{mm'}$$

Integral über Einheitskugel

$$\langle Y_{lm} | Y_{l'm'} \rangle = \delta_{ll'} \delta_{mm'}$$

- Die Kugelharmonischen bilden ein vollst. Orthogonalsystem, nach dem sich winkelabhängige Funktionen  $F(\vartheta, \varphi)$  entwickeln lassen

$$F(\vartheta, \varphi) = \sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l C_{lm} Y_{lm}(\vartheta, \varphi)$$

- $Y_{lm}^*(\vartheta, \varphi) = Y_{l,-m}(\vartheta, \varphi)$

- Parität:  $Y_{lm}(\pi - \vartheta, \varphi + \pi) = (-1)^l Y_{lm}(\vartheta, \varphi)$

Inversion am Ursprung  
 $\underline{r} \rightarrow -\underline{r}$

Man sagt: Die Bahndrehimpuls-Eigenzustände  $|l, m\rangle$  haben Parität  $(-1)^l$

- Veranschaulicht durch Betrachtung der Ankerhaltungswahrsch. dicit  $Y_{lm}$ ?  $\rightarrow$  „Orbitale“

## VI.4. Teilchen in Zentralpotential



Betrachte konservatives quantenmechanisches System  
 mit Potential der Form  $V(\underline{r}) = V(r)$ , mit  $r = |\underline{r}|$

⇒ Hamilton-Operatoren (in Ortsdarstellung)

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \Delta + V(r)$$

Da das Potential nur von  $r$  abhängt, ist es günstiger,  
 in Kugelkoordinaten zu arbeiten!

### VI.4.1 Hamiltonoperatoren in Kugelkoordinaten

benutze Laplace-Operatoren in Kugelkoordinaten

$$\Delta = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \Delta_{\Omega} \varphi$$

Separation in einen Anteil mit Ableitungen nach  $r$   
 und einen Anteil mit Ableitungen nach  $\Omega, \varphi$

Man kann zeigen

$$\Delta_{\Omega} \varphi = -\frac{\underline{L}^2}{\hbar^2} \varphi \quad \dots$$



benutze dazu die Ortsdarstellung der Komponenten von  $\underline{L}$   
 in Kugelkoordinaten und quadriere

$$\Rightarrow \underline{\hat{L}}^2 = -\frac{\hbar^2}{\sin^2 \theta} \left( \sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \dots \right) + \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \dots \right)$$

Beachte: Das gilt nur für  $l \neq 0$  !!

$\Rightarrow$  Hamiltonoperator für Teilchen in Zentralpotential

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{2mr^2} \hat{L}^2 + V(r)$$

Bemerkungen:

i) Analogie zu klass. Mechanik:

Erkenntnis: dort führt man für zentral-symmetrische Probleme oft einen „Radialimpuls“ ein

$$p_r = \frac{p \cdot r}{r}$$

Beim Übergang zur QM ist zu beachten, dass  $\hat{p}$  und  $\hat{r}$  nicht vertauschen!

$\Rightarrow$  symmetrisieren

$$\hat{p}_r = \frac{1}{2} \left( \frac{\hat{r} \cdot \hat{p}}{r} + \frac{\hat{p} \cdot \hat{r}}{r} \right)$$

Radialimpuls-Operator

Man kann zeigen, dass die Ortsdarstellung (Kugelkoordinaten) von  $\hat{p}_N$  gegeben ist

$$\hat{p}_N \psi = \frac{\hbar}{i} \left( \frac{\partial}{\partial r} + \frac{1}{r} \right) \psi$$

Quadrat  $\Rightarrow \hat{p}_N^2 \psi = \dots = -\hbar^2 \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) \psi$

$\Rightarrow$  Hamiltonoperator

$$\hat{H} = \frac{1}{2m} \left( \hat{p}_N^2 + \frac{\underline{L}^2}{r^2} \right) + V(r)$$

Dies hat genau dieselbe Gestalt wie die entsprechende Hamiltonfunktion in der klassischen Mechanik !!

(ii) Vertauschungsrelationen

Beachte:

- die Operatoren  $\underline{L}^2$  und  $\underline{L}_z$  wirken nur auf die Winkelvariablen
- $\hat{p}_N$  wirkt nur auf  $r$

daher vertauschen  $\hat{p}_N^2$  und  $\underline{L}^2$   
sowie  $\hat{p}_N^2$  und  $\underline{L}_z$

$$\Rightarrow [\hat{H}, \underline{L}^2] = 0$$

$$[\hat{H}, \underline{L}_z] = 0$$

$$[\underline{L}^2, \underline{L}_z] = 0$$

||  
.

$\Rightarrow$  die drei Operatoren  $\hat{H}, \hat{L}_z, \hat{L}^2$  besitzen also ein gemeinsames System von Eigenzuständen!

Physikalisch:

Die Observablen, die zu  $\hat{L}^2$  und  $\hat{L}_z$  gehören, sind Erhaltungsgrößen

(Ehrenfest'sches Theorem!)

$$\frac{d\langle A \rangle}{dt} \sim \langle [A, \hat{H}] \rangle + \left\langle \frac{\partial A}{\partial t} \right\rangle$$

hier nicht relevant

Das überrascht nicht, denn wir hatten bereits in der Klass. Mechanik gesehen, dass Betrag und Richtung des Drehimpulses in Abwesenheit von Zentralkräften erhalten bleiben!

