

Prof. Dr. Tobias Brandes

Dr. Javier Cerrillo, Dr. Vitaly Belik, Mathias Hayn, Alexander Kraft

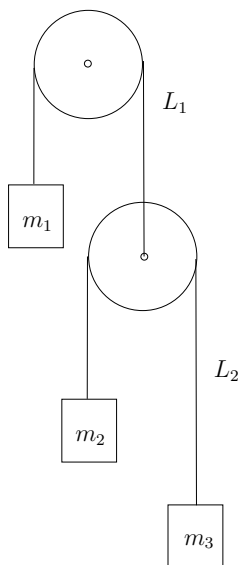
Sina Böbling, Manuel Katzer, Anne-Kathleen Malchow, Jonas Rezacek

### 3. Übungsblatt – Theoretische Physik I: Mechanik

**Abgabe: Fr. 6. November 2015 bis 12:00 Uhr im Briefkasten am Ausgang des ER-Gebäudes**

Bei den schriftlichen Ausarbeitungen werden **Zwischenschritte** und **ausführliche Kommentare** zum Vorgehen erwartet. Dafür gibt es Punkte! Die Abgabe soll in 3er-Gruppen erfolgen. Bitte geben Sie Ihre Namen, Matrikelnummern und das Tutorium an!

#### Aufgabe 1 (1+2+5=8 Punkte): Doppelte Atwood-Fallmaschinen



Die doppelte Atwood'sche Fallmaschine besteht aus zwei aneinander gehängten Fallmaschinen mit festen Seilenlängen  $L_1$  und  $L_2$

1. Stellen Sie die potentielle und die kinetische Energie des Systems in kartesischen Koordinaten auf.
2. Führen Sie verallgemeinerte Koordinaten ein und stellen Sie die Lagrange-Funktion in diesen Koordinaten auf. (Vernachlässigen Sie den Radius der Rollen.)
3. Leiten Sie die Bewegungsgleichungen im Lagrange-II-Formalismus her und entkoppeln Sie diese mittels Matrix-Inversion. Welche Art von Bewegung ist zu erwarten?

#### Aufgabe 2 (2+3+1+4=10 Punkte): Doppelpendel

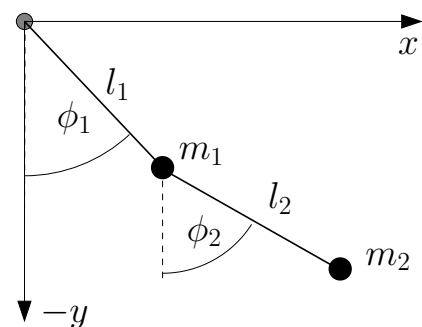
Das mathematische Doppelpendel besteht aus zwei Massen  $m_1$  und  $m_2$ , die durch zwei masselose Stäbe untereinander und mit dem Aufhängepunkt verbunden sind. Es wirke die Gravitationskraft in Richtung  $-\vec{e}_y$ .

1. Stellen Sie die Lagrange-Funktion des Systems bezüglich der verallgemeinerten Koordinaten  $\phi_1$  und  $\phi_2$  auf.
2. Berechnen Sie die Euler-Lagrange-Gleichungen.
3. Zeigen Sie, dass die Euler-Lagrange-Gleichungen in der Näherung kleiner Winkel ( $\phi_{1,2} \ll 1$ ) gegeben sind durch:

$$0 = \ddot{\phi}_1 + \frac{g}{l_1} \phi_1 + \frac{m_2}{m_1 + m_2} \frac{l_2}{l_1} \ddot{\phi}_2, \quad (1)$$

$$0 = \ddot{\phi}_2 + \frac{g}{l_2} \phi_2 + \frac{l_1}{l_2} \ddot{\phi}_1, \quad (2)$$

4. Bestimmen Sie die Frequenzen der Normalschwingungen in der Näherung kleiner Winkel für den Fall  $l_1 = l_2 = l$ .



**Aufgabe 3 (2 Punkte): Vereinfachte Euler-Lagrange-Gleichung**

Für den Fall von einer zeitunabhängigen Lagrange-Funktion  $L$  in einer Koordinate  $q$  ( $L \equiv L(q, \dot{q})$ ) wird die Euler-Lagrange-Gleichung äquivalent zur Form

$$L - \dot{q} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} = C, \quad (3)$$

wobei  $C$  eine Konstante ist. **Hinweis:** Beweisen Sie Gl.(3), indem Sie den Ausdruck

$$\left[ \frac{\partial L}{\partial q} - \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \right] \dot{q} \quad (4)$$

als eine totale Ableitung nach  $t$  schreiben.

**Aufgabe 4 (2+1+1+3=7 Punkte): Kettenlinie**

Eine uniforme Kette der Länge  $L$  und der Masse  $M$  hängt von zwei Endpunkte  $(x_1, y_1)$  und  $(x_2, y_2)$  in einem uniformen Schwerfeld  $\mathbf{g} = -g\mathbf{e}_y$ . Die Kettenlinie soll als Lösung eines Variationsproblems hergeleitet werden.

1. Drücken Sie die potentielle Energie  $V[y(x)] = \int_{x_1}^{x_2} dx L(y(x), y'(x))$  als Funktional der Kettenlinie  $y(x)$  aus. **Hinweis:** Drücken Sie zuerst  $y(s)$  als Funktion der Bogenlänge  $s$  aus. Die Bogenlänge wird für eine beliebige Parametrisierung  $\mathbf{r}(t)$  als  $ds = \left| \frac{d\mathbf{r}(t)}{dt} \right| dt$  definiert.
2. Das Problem enthält die Zwangsbedingung, dass die Länge der Kette  $L$  sei. Die Koordinate  $y$  erfüllt diese nicht automatisch. Daher muss ein Lagrange-Multiplikator eingeführt werden. Zeigen Sie dass, das Funktional, dessen Variationsableitung das Problem löst, gegeben ist durch:

$$J[y(x)] = \lambda M g + \frac{M}{L} g \int_{x_1}^{x_2} \left[ y \sqrt{1 + y'^2} - \lambda \sqrt{1 + y'^2} \right] dx \quad (5)$$

3. Finden Sie die vereinfachte Euler-Lagrange-Gleichung aus Aufgabe 3, welche die potentielle Energie  $V$  der Kettenlinie unter der Nebenbedingung minimiert.
4. Lösen Sie die Euler-Lagrange-Gleichung.